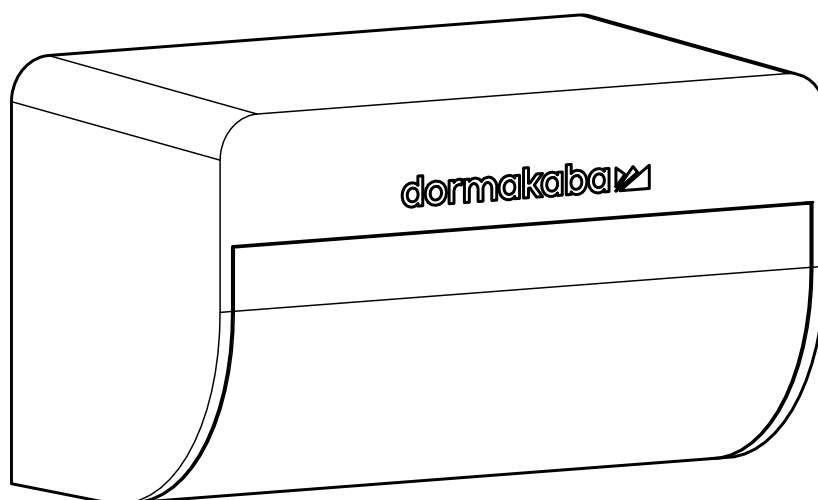


Capteurs radar M A01

Instruction de montage



Contenu

1	Informations à propos de ce document	3
1.1	Contenu et finalité	3
1.2	Groupe cible	3
1.3	Documents afférents	3
1.4	Abréviations	3
1.5	Symboles utilisés	3
1.5.1	Catégorie de risque	3
1.5.2	Symboles	3
2	Sécurité	3
2.1	Utilisation conforme	3
2.2	Qualification du personnel	3
2.3	Mesures de protection ESD	3
3	Description des produits	4
3.1	Déclaration de conformité CE	4
3.2	Déclaration de conformité UKCA	4
3.3	Contenu de la livraison	4
3.4	Composition du capteur	5
4	Montage	6
4.1	Déterminer les positions de montage	6
4.2	Montez le capteur via la porte à 1 vantail	6
4.3	Montez le capteur via la porte à 2 vantaux	7
4.4	Régler l'interrupteur-DIP	8
4.5	Insérer le schéma de perçage du capteur	8
4.6	Instructions de montage pour les portes	9
4.7	Installer des composants individuels	9
4.7.1	Monter les capteurs radar	9
4.7.2	Connecter le câble de raccordement CAN	10
5	Connexion	11
6	Mise en service	12
6.1	Saisir le trafic transversal pour l'ouverture de la porte	12
6.2	Régler le paramètre ED pour le fonctionnement avec des capteurs radar	13
7	Élimination des pannes	14
7.1	Ouvrir le capteur sur le mur	14
7.2	Évaluation des erreurs et correction des pannes	14
8	Démontage et mise au rebut	15

1 Informations à propos de ce document

1.1 Contenu et finalité

Ce document décrit l'installation et la mise en service des capteurs radar M A01 avec platine de raccordement ED-CAN pour les opérateurs ED 100/250 des portes battantes et l'intégration des capteurs et des opérateurs dans l'EntriWorX EcoSystem.



Les illustrations servent à faciliter la compréhension et peuvent différer de la description du système de porte livré.

1.2 Groupe cible

Le document est destiné aux électriciens qualifiés.

1.3 Documents afférents

- Manuel de montage et de mise en service ED 100/250
- Manuel d'utilisation dormakaba Handheld
- Instructions de fonctionnement et de montage des composants utilisés pour la porte

1.4 Abréviations

Composants	Fonctionnalité
ED 100/250	Opérateurs électromécaniques ED 100/250 pour l'ouverture et la fermeture automatiques des portes battantes
Capteur M A01	Capteur radar M A01 pour la détection de la zone devant la porte
S	Vantail fixe
G	Vantail mobile

1.5 Symboles utilisés

1.5.1 Catégorie de risque



AVIS

Désigne une situation potentiellement dommageable dans laquelle le produit ou quelque chose dans son environnement risque d'être endommagé ou d'entraîner un dysfonctionnement.

1.5.2 Symboles



Déroulement des étapes de l'opération

Référence à un autre document



Les composants peuvent être endommagés par des décharges électrostatiques

2 Sécurité

2.1 Utilisation conforme

Le capteur est conçu exclusivement pour une utilisation avec des opérateurs ED 100/250 (à partir du firmware V2.9.000) pour portes battantes dormakaba.

2.2 Qualification du personnel

Les activités décrites dans le présent document ne doivent être réalisées que par des spécialistes.

Le spécialiste est le nom des personnes titulaires d'une formation technique appropriée et ayant l'expérience de la technique de l'établissement. Les spécialistes s'attendent à utiliser leur formation et leur expérience pour détecter et réduire au minimum les risques liés à l'exécution des actes eux-mêmes et aux autres. Il est de la responsabilité du spécialiste que les conditions énoncées par le fabricant, ainsi que les prescriptions et normes applicables pour l'exécution de ces actes soient respectées.

2.3 Mesures de protection ESD



AVIS

Risque pour les composants électroniques à cause de décharges électrostatiques.

L'utilisation incorrecte de circuits imprimés ou de composants électroniques peut entraîner des dommages en pour conséquences une défaillance totale de l'appareil ou des défauts sporadiques.

- Lors de l'installation et de la réparation du produit, respecter les mesures générales de protection ESD.
- Porter une bande de centrage ESD lors de l'utilisation de composants électroniques. Raccorder le bracelet à un point de contact terre. Cela permet de décharger efficacement les charges statiques de l'organisme.
- Ne touchez les circuits imprimés que sur les bords. Ne pas toucher le circuit imprimé et la fiche de connexion.
- Placer les composants renforcés sur une surface antistatique ou dans un récipient de blindage antistatique.
- Éviter tout contact entre les circuits imprimés et les vêtements. Le bracelet protège les circuits imprimés uniquement contre la tension électrostatique des décharges sur le corps. Néanmoins, la tension électrostatique des vêtements peut causer des dommages.
- Les modules développés ne peuvent être transportés et expédiés que dans des sacs de protection électrostatiques et conductrices.

3 Description des produits

Le capteur M A01 est un capteur radar monté au centre de la porte et côté opposé aux charnières. La platine de raccordement ED-CAN, intégrée dans l'opérateur ED, évalue les données de mesure du capteur pour la commande des opérateurs de porte. Le capteur détecte les mouvements des personnes. La commande détermine ensuite le point d'ouverture de la porte par rapport à la personne continue. La porte reste ouverte aux passants suivants. Le capteur détecte les rapports transversaux ciblés. La commande peut masquer cette circulation croisée et maintenir la porte fermée. Le capteur améliore le confort des personnes continues et réduit au minimum l'échange d'air entre les deux côtés de la porte afin d'économiser de l'énergie.

3.1 Déclaration de conformité CE



Ce chapitre est un extrait de la déclaration de conformité complète.

dormakaba Deutschland GmbH
DORMA Platz 1
58256 Ennepetal
Allemagne

déclare par la présente que le produit décrit est conforme aux dispositions de la ou des directive(s) CE énumérées et que les normes et/ou spécifications techniques mentionnées ci-dessous ont été appliquées.

Directives communautaires :

2014/35/EU	Directive basse tension
2014/30/EU	sur la compatibilité électromagnétique
2006/42/CE	Directive sur les machines
2014/53/EU	Équipements radioélectriques
2011/65/EU	RoHS

La documentation technique est disponible auprès du Manager Productcompliance à l'adresse suivante : product-compliance.dach@dormakaba.com

Norme européenne normalisée, règlement national :

EN 300 440 V2.2.1:2018
EN 301 489-1 V2.2.3:2019
EN 301 489-3 V2.1.1:2019
EN 62368-1:2014+AC:2015
EN IEC 63000:2018

3.2 Déclaration de conformité UKCA



Ce chapitre n'est qu'un extrait de la déclaration de conformité complète.

dormakaba Deutschland GmbH
DORMA Platz 1
58256 Ennepetal
Germany

déclare par la présente que le produit décrit est conforme aux dispositions de la ou des directive(s) UK énumérées et que les normes et/ou spécifications techniques mentionnées ci-dessous ont été appliquées.

Directives communautaires :

Règlements d'équipement radio 2017

RoHS, La limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques de 2012

La documentation technique est disponible auprès du Manager Productcompliance à l'adresse suivante : product-compliance.dach@dormakaba.com

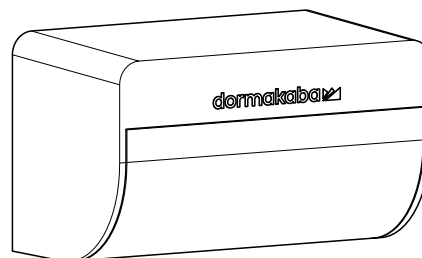
Norme européenne normalisée, règlement national :

EN 300 440 V2.2.1:2018
EN 301 489-1 V2.2.3:2019
EN 301 489-3 V2.1.1:2019
EN 62368-1:2014+AC:2015
EN IEC 63000:2018

3.3 Contenu de la livraison



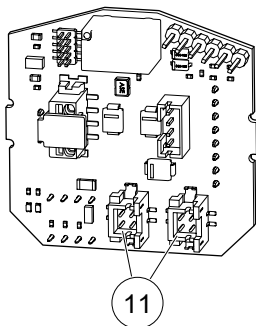
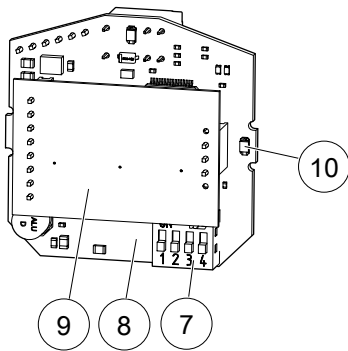
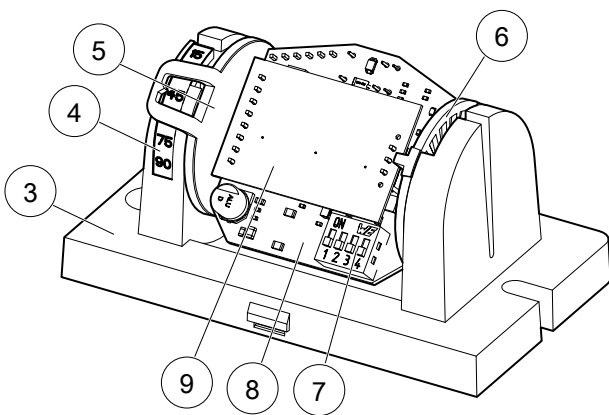
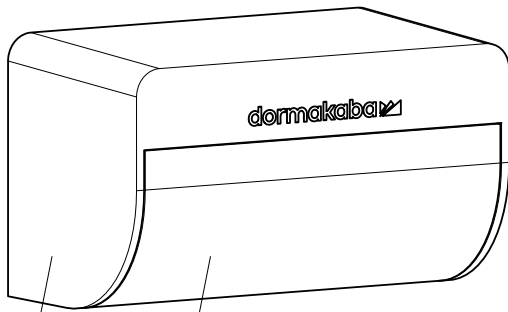
Pour le fonctionnement du capteur radar, la version du micrologiciel du contrôleur d'entraînement ED100/250 est requise à partir de V2.9.000.



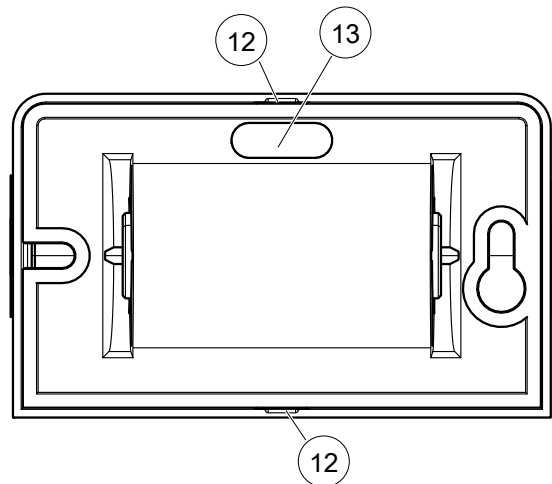
- Câble de raccordement CAN pour capteur M A01 avec extrémité ouverte
- Kit de fixation pour capteur M A01

3.4 Composition du capteur

Le capteur radar est constitué des composants suivants :



Position	Composant
1	Capot
2	supérieur
3	Plaque de base
4	Étiquette angulaire
5	Disque d'arrêt
6	Câble d'éclairage du disque d'arrêt
7	Interrupteurs DIP
8	Platine radar
9	Module radar
10	Indicateur de fonction d'état LED
11	Prise CAN



Position	Signification	Remarque
12	Renforcement	Placer un tournevis dans le renforcement pour retirer le capot de la plaque de base.
13	Trou long	Passer le câble de raccordement CAN à travers le trou oblong.

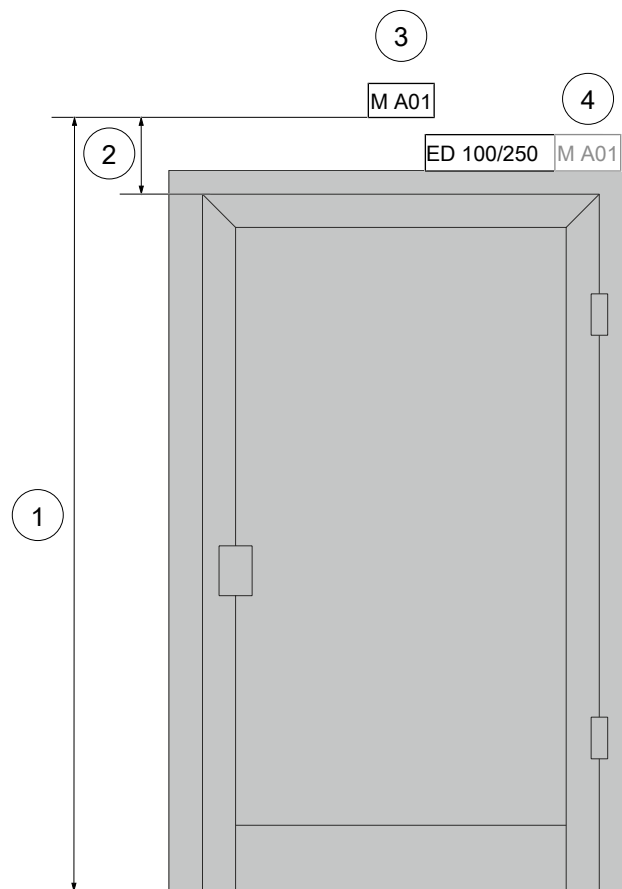
4 Montage

4.1 Déterminer les positions de montage

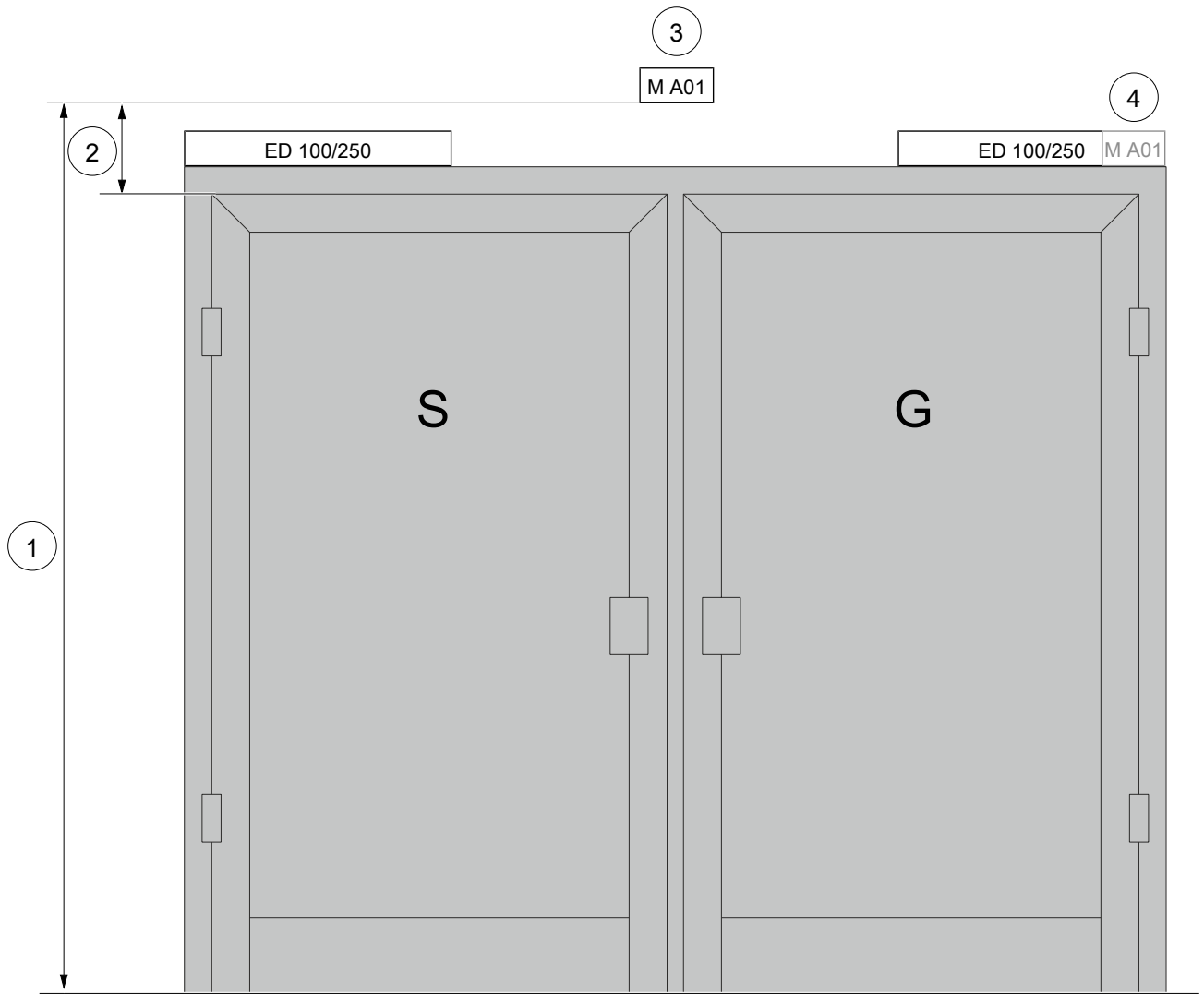
1. Déterminer les positions de montage du côté opposé aux paumelles et de la charnière au-dessus de la porte.
2. Respecter les hauteurs d'installation conformément au tableau.
3. Éviter l'ombrage du capteur par l'opérateur ED.

	Taille caractéristique	Valeur
1	Hauteur d'installation du sol	2,0 m jusqu'à 4,0 m
2	Hauteur d'installation au-dessus du bord supérieur du vantail de porte, en cas de montage central au-dessus de la porte (recommandé)	0,2 m jusqu'à 0,5 m
3	Positions de montage (recommandé)	<ul style="list-style-type: none"> • Déplacement de 0,8 m maximum du centre à droite et à gauche autorisé • pour portes à 1 vantail : position optimale exactement au centre du vantail de porte • pour les portes à 2 vantaux : position optimale au milieu des deux vantaux,
4	Positions de montage en option	<ul style="list-style-type: none"> • En option, le montage est autorisé à hauteur d'entraînement au-dessus des bandes (adapté pour les portes à 1 et à 2 vantaux). Pour les portes à 2 vantaux, de préférence sur le vantail mobile (G).

4.2 Montez le capteur via la porte à 1 vantail



4.3 Montez le capteur via la porte à 2 vantaux



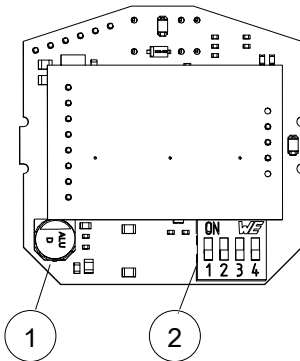
- S Vantail fixe
- G Vantail mobile

4.4 Régler l'interrupteur-DIP



dormakaba recommande de régler l'interrupteur DIP avant de monter le capteur sur le mur.

Si la position des interrupteurs DIP est modifiée, exécuter un réinitialisation CAN (Cr) (régler le Cr = 1.).



Composant	
1	Platine radar
2	interrupteur DIP à 4 pôles

- ✓ **AVIS! Respecter les mesures de protection ESD**, voir «Mesures de protection ESD».
- 1. Réglez les positions ON ou OFF sur l'interrupteur DIP (2) sur la platine radar (1). Voir le tableau ci-dessous.
- 2. Effectuer les réglages des commutateurs DIP 1 et 2 selon la position du capteur sur la porte.
- 3. Pour le dernier participant de la connexion en série, mettre l'interrupteur DIP 4 en fonctionnement sur ON

ou

, lorsque les deux participants sont connectés en parallèle, mettre l'interrupteur DIP 4 en marche.

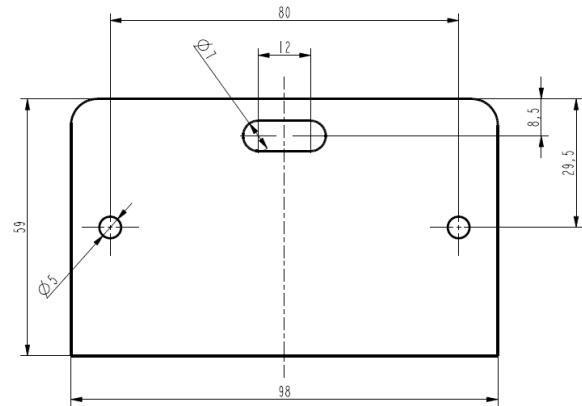
Interrupteur	ON	OFF
1	Détecteur externe	Détecteur interne
2	Côté opposé aux paumelles	Côté paumelles
3	Option	Option
4	Résistance de terminaison pour CAN actif	Résistance de terminaison pour CAN inactif

(voir Instructions de montage pour les portes [▶ 4.6](#))

4.5 Insérer le schéma de perçage du capteur

Respecter les hauteurs d'installation conformément aux indications des tableaux, voir «Montez le capteur via la porte à 1 vantail [▶ 4.2](#)» et «Montez le capteur via la porte à 2 vantaux [▶ 4.3](#)».

Placer le schéma de perçage pour la fixation murale de chaque capteur radar en fonction du graphique.



4.6 Instructions de montage pour les portes

Définir l'opérateur du vantail mobile

1. Pour les portes à 2 vantaux, définir la porte avec l'opérateur du vantail mobile.
2. Installer la platine de raccordement ED-CAN dans l'opérateur du vantail mobile.



Pour les portes avec commande de séquence de fermeture, la porte avec l'opérateur du vantail mobile est la porte qui s'ouvre en premier.
L'opérateur du vantail mobile contrôle l'entraînement secondaire du vantail fixe et donc l'ouverture et la fermeture de la porte à 2 vantaux.

3. Raccorder les câbles CAN des capteurs radar à la platine ED-CAN dans la platine du vantail mobile.

Percé murale pour câble de raccordement CAN

1. Passer les câbles de raccordement CAN des deux capteurs radar à la platine ED-CAN.
2. Raccorder les conducteurs des deux capteurs en parallèle ou en série (d'un capteur à l'autre).

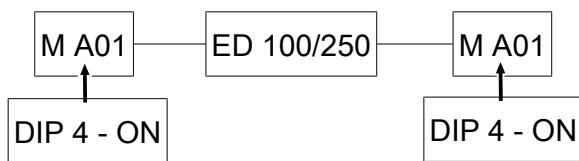


Fig. 1: Commutation parallèle

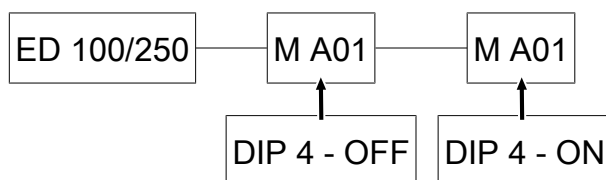


Fig. 2: Connexion en série

3. Si nécessaire, mettre une percée murale à l'endroit approprié.

4.7 Installer des composants individuels

4.7.1 Monter les capteurs radar



dormakaba recommande de régler les commutateurs DIP avant d'installer le capteur sur le mur.
Les instructions d'utilisation de ce manuel se réfèrent à un fonctionnement avec 2 capteurs.



AVIS

Panne fonctionnelle d'un capteur radar

Le module radar et la platine radar sont fermement connectés en usine en tant qu'unité de construction.

Ne débranchez jamais le module radar de la platine radar.

- ✓ Les trous pour la fixation de chaque capteur sont placés au-dessus de la porte selon le schéma de trou, voir «Insérer le schéma de perçage du capteur [▶ 4.5]».
 - ✓ Le passage mural pour câble de raccordement CAN du détecteur extérieur est placé sur l'opérateur du vantail mobile.
 - ✓ **AVIS! Respecter les mesures de protection ESD**, voir «Mesures de protection ESD».
1. Retirer le capot (1) avec le panneau avant (2) à l'aide d'un tournevis dans les renforcements (12) à l'arrière de la plaque de base (3), voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
 2. Régler manuellement les commutateurs DIP (7) sur la platine radar (8), voir «Composition du capteur [▶ 3.4]» et «Régler l'interrupteur-DIP [▶ 4.4]».
 3. Tourner les disques d'arrêt (5) et (6) manuellement à 90°, voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
⇒ L'arrière de la platine radar est accessible.
 4. Insérer la fiche CAN du câble de raccordement dans une prise CAN (11). Respecter le codage de connecteur CAN, voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
 5. Régler l'angle d'inclinaison du capteur à la main par tranches de 15°, comme indiqué dans le tableau ci-dessous.
 6. Passer le câble de raccordement CAN à travers le trou oblong (13) dans la plaque de base (3), voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
 7. Poser le câble de raccordement CAN avec l'extrémité ouverte du câble à la platine de raccordement ED-CAN dans l'opérateur ED.
 8. Visser l'ensemble ouvert dans le schéma de trou de la plaque de base (3) au-dessus du côté de la porte défini, voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
 9. S'il y a un deuxième capteur à l'extérieur de la porte, répéter les étapes 1. à 8.
⇒ Chaque capteur est monté et réglé.

Angle d'inclinaison en fonction de la hauteur de montage

	Hauteurs de montage				
Angle d'inclinaison	2,0	2,5	3,0	3,5	4,0
30°	x	x			
45°			x	x	x

(x = combinaison recommandée)



Pour les hauteurs intermédiaires à l'angle d'inclinaison, il est indiqué dans le tableau des hauteurs supérieures ou inférieures.

Dans certains cas particuliers, il est possible de s'écarter de l'angle recommandé (par exemple, s'il y a un mur dans la zone de détection).

4.7.2 Connecter le câble de raccordement CAN

- ✓ Les câbles de raccordement CAN des capteurs sont chacun branchés dans une prise de connecteur CAN (11) à l'arrière de chaque carte radar (8), voir «Composition du capteur [▶ 3.4]».
 - ✓ Chaque extrémité ouverte de la ligne avec les connecteurs individuels est placée sur la platine de raccordement ED-CAN et extraite par l'ouverture centrale de celle-ci.
 - ✓ Outil : Pince d'isolement
1. Dénuder les conducteurs individuels d'environ 5-6 mm.
 2. Torsader ou rétracter les mêmes conducteurs individuels de chaque capteur et branchez-les dans les bornes (5), voir «Montage de la platine de raccordement ED-CAN».
 3. Respecter l'utilisation des bornes de raccordement conformément au tableau.



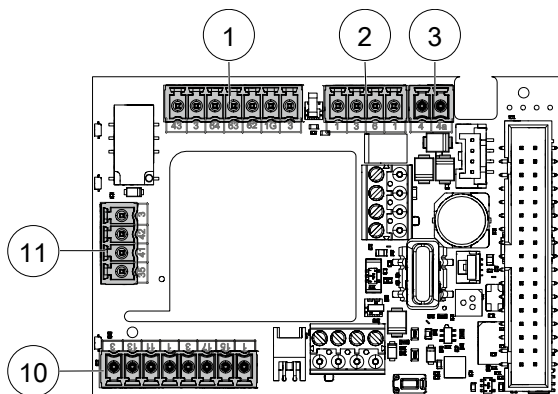
Les conducteurs individuels doivent être isolés électriquement l'un de l'autre.

Respecter l'orientation de la platine.

La désignation des bornes se trouve dans la platine. Retirer la fiche pour cela.

Code couleur	Fonction	Bornes de raccordement
blanc	+ 24V DC	
vert	CAN-H	
jaune	CAN-L	
brun	GND	

5 Connexion



	Numéro	Tâche
1	43	Retour de verrouillage
	3	GND
	64	NC
	63	NO
	62	COM
	1G	+ 24 V commuté en fonction du détecteur de fumée
2	3	GND
	1	+ 24 V
	3	GND
	6	Protection incendie 18k ou RM-ED
3	1	
	4	Arrêt fonction d'entraînement
10	4a	GND
	1	+ 24 V
	15	Entrée du signal capteur de sécurité côté paumelles
	17	Sortie de test
	3	GND
11	1	+ 24 V
	11	Entrée du signal Capteur de sécurité côté opposé aux paumelles
	13	Sortie de test
	3	GND
11	35	Entrée signal nuit/banque
	41	Impulsion d'entrée de signal à l'extérieur
	42	Impulsion d'entrée de signal à l'intérieur
	3	GND

6 Mise en service

6.1 Saisir le trafic transversal pour l'ouverture de la porte

Désignation du paramètre sur l'interface de commande ED

- Io = Détecteur intérieur Mode de circulation transversale
- Ao = Détecteur extérieur Mode de communication croisée

Affichage des paramètres du texte clair dans l'appareil portable

- MA01 IM QV = Détecteur intérieur mode de circulation transversale
- MA01 AM QV = Détecteur extérieur Modes de circulation transversale



Par défaut, la commande masque la circulation croisée et empêche la porte de fermeture.

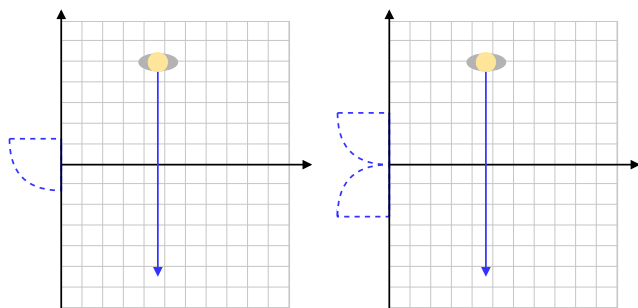
Respecter les positions des détecteurs intérieurs et/ou des détecteurs extérieurs.



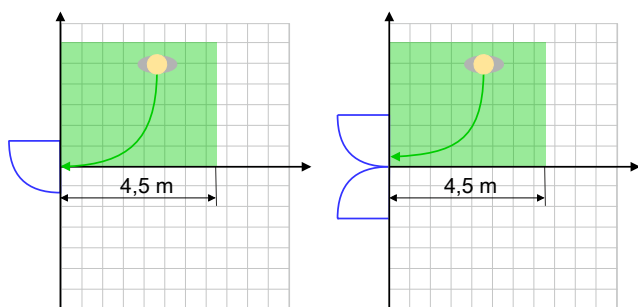
Respecter l'espace et la situation de la construction.

Les personnes s'approchent principalement d'un ou des deux côtés de la porte. Elles n'arrêtent pas de franchir la porte. Dans de tels cas, choisissez une valeur paramétrique 1, 2 ou 3 pour capturer le trafic transversal pour l'ouverture de la porte. Ces valeurs de paramètres conduisent à l'ouverture précédente.

Valeur par défaut par défaut est « 0 »

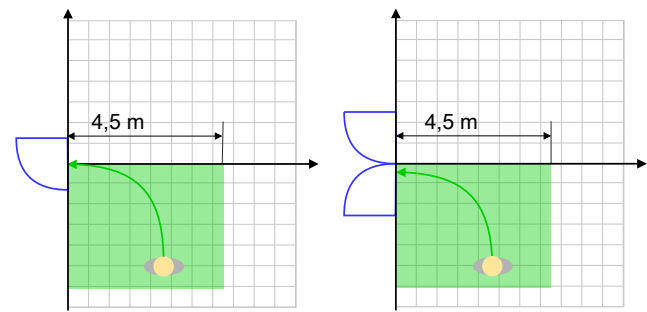


Réglé sur « 1 »



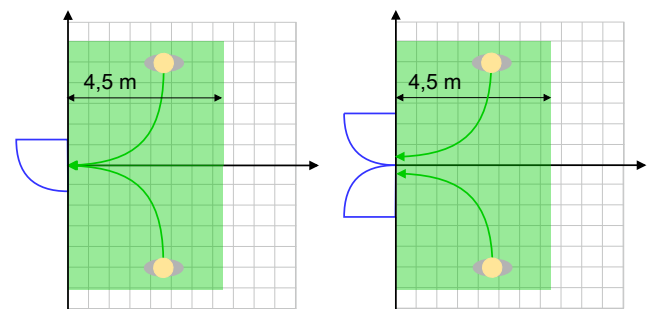
La valeur du paramètre 1 permet de capturer la circulation transversale de droite pour ouvrir la porte. Ceci s'applique à la zone marquée verte.

Réglé sur « 2 »



La valeur du paramètre 2 permet de capturer la circulation transversale de la gauche pour ouvrir la porte. Ceci s'applique à la zone marquée verte.

Réglé sur « 3 »



La valeur du paramètre 3 détecte la circulation transversale de droite et de gauche pour ouvrir la porte. Ceci s'applique à la zone marquée verte.

6.2 Régler le paramètre ED pour le fonctionnement avec des capteurs radar

Régler les paramètres via l'interface de poche ou via l'interface de commande du ED. Dans le dispositif portable, vous trouverez les paramètres dans le menu « Fonctions spéciales ».

Paramètres dd

Avec la réinitialisation CAN, le temps de maintien en position ouverte est automatiquement réglé sur « 0 » lorsqu'au moins 1 capteur radar M A01 est connecté. Si vous le souhaitez, le paramètre peut être modifié après la réinitialisation CAN.

Paramètres lh et Ah








Régler les hauteurs de montage lh et Ah.

Paramètres IT et AT

Si les paramètres sont moins choisis, tenez compte de l'influence négative sur l'éblouissement du trafic intermittent. Le comportement d'ouverture de la porte est généralement plus sensible.

Paramètres ED So

Le paramètre So la vitesse d'ouverture de la porte affecte le point d'ouverture général de la porte. Si la porte s'ouvre lentement, elle s'ouvre plus. Si elle s'ouvre plus vite, elle s'ouvrira plus tard.

Paramètres (texte clair)	Affichage	min. Valeur	max. Valeur	Standard	Remarques
Hauteur de montage du détecteur interne (MA01 IM Height)		20	40	25	Hauteur de montage du détecteur intérieur en dm
Hauteur de montage du détecteur extérieur (MA01 AM Height)		20	40	25	Hauteur de montage du détecteur extérieur en dm
Détecteur intérieur mode de communication transversale (MA01 IM QV)		0	3	0	0 - masquer le trafic transversal à gauche et à droite (par défaut) 1 - Clôturer le trafic transversal 2 - trafic transversal à gauche 3 - Capturer les deux côtés
Détecteur extérieur mode de communication transversale (MA01 AM QV)		0	3	0	0 - masquer le trafic transversal à gauche et à droite (par défaut) 1 - Clôturer le trafic transversal 2 - trafic transversal à gauche 3 - Capturer les deux côtés
Temps d'ouverture de la porte du détecteur intérieur (MA01 synchronisation IM)		0	6	3	0 - très tôt 1 - début 2 - quelque chose plus tôt 3 - Standard 4 - quelque chose plus tard 5 - 6 - très tard
Temps d'ouverture de la porte (MA01 AM Time)		0	6	3	0 - très tôt 1 - début 2 - quelque chose plus tôt 3 - Standard 4 - quelque chose plus tard 5 - 6 - très tard
CAN-Reset		0	1	0	1 - Can Reset

Le paramètre Réinitialisation CAN n'est pas disponible dans le dispositif portable, mais doit être déclenché via l'interface de commande du ED.

Déclencher le paramètre « Cr -> CAN-Reset » dans les situations suivantes et définir la valeur « 1 » :

- Lorsque la première mise en service est effectuée après la connexion de tous les appareils.
- Lorsqu'un appareil a été ajouté au bus.
- Lorsqu'un appareil a été remplacé en bus.

- Lorsque les commutateurs DIP du ou des capteur(s) ont été réglés.
- Lorsque la commande ne détecte plus les appareils CAN.

Le paramètre de réinitialisation CAN est automatiquement réinitialisé à la valeur « 0 ».

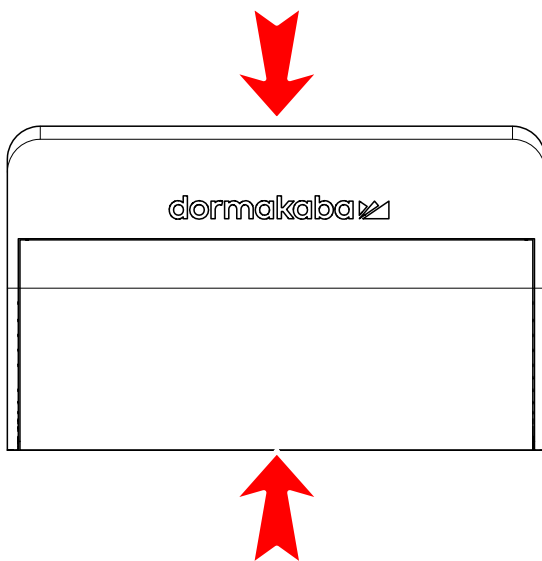
7 Élimination des pannes

7.1 Ouvrir le capteur sur le mur

- Pour corriger les commutateurs DIP, voir positions Régler l'interrupteur-DIP [▶ 4.4](#)].
- Pour corriger l'angle d'inclinaison du capteur, voir Montage des Monter les capteurs radar [▶ 4.7.1](#)].
- Pour ouvrir le capteur à l'aide d'un code d'erreur spécifique.
- ✓ Outil : Tournevis avec une largeur de fente de 5 mm



1. Placez avec précaution le tournevis dans les endroits marqués entre le mur et le capot (1), voir «Composition du capteur [▶ 3.4](#)».
2. Retirer le capot avec précaution à l'aide du tournevis dans les deux positions.
3. Basculer les positions jusqu'à ce que le capot soit retiré de la plaque de base (3), voir «Composition du capteur [▶ 3.4](#)».



7.2 Évaluation des erreurs et correction des pannes



Le numéro d'erreur est affiché par **le nombre de clignotements**. Le message de priorité absolue s'affiche.

Les données process entre la commande ED et le capteur radar ne sont pas échangées.

L'indicateur de fonction LED RVB 6 (voir «Montage de la platine de raccordement ED-CAN») sur la platine ED-CAN indique l'erreur suivante.

Erreur n° 1

Nom	Erreur de communication TMS
Description	La communication entre la commande ED et la platine de raccordement ED-CAN est interrompue.
Correction	Vérifier le réglage des paramètres C1 de la commande ED, vérifier le câble de connexion entre la commande ED et la platine de raccordement ED-CAN. Le cas échéant, actionner le Power-On sur l'opérateur ED.

Erreur n° 2

Nom	Erreur d'initialisation CAN
Description	Une erreur s'est produite lors de l'attribution d'adresses au capteur radar via le protocole CAN, car les réponses attendues sont manquantes. Cela s'applique à la communication bus avec capteur radar.
Correction	Vérifier le câble de raccordement CAN et la désignation du bus, c'est-à-dire que l'interrupteur DIP doit être placé sur Pos. 4 sur ON /« Résistance de fermeture pour CAN actif ». Effectuer une réinitialisation CAN (voir 4.6 Instructions de montage pour les portes ▶ 4.6]).

Erreur n°3

Nom	Erreur des participants bus CAN inconnus
Description	Les appareils CAN inconnus ont été détectés ou dépassés par un nombre maximal d'abonnés définis. Cela s'applique à la communication bus avec capteur radar.
Correction	Vérifier l'exactitude des appareils connectés et, le cas échéant, retirer du bus. Effectuer la réinitialisation CAN

Erreur n° 4

Nom	Erreur d'attribution de l'appareil
Description	Les positions de l'appareil sont dupliquées lors de l'attribution des appareils. Cela s'applique à la communication bus avec capteur radar.
Correction	Vérifier le réglage des interrupteurs DIP sur les capteurs radar. Effectuer la réinitialisation CAN

Erreur n° 5

Nom	Erreur de l'appareil manquant
Description	Un appareil formé (capteur radar) n'est plus disponible après la mise sous tension du système. Cela concerne la communication bus avec le capteur radar.
Correction	Vérifier le câble de raccordement CAN et l'appareil. actionner le Power-On sur l'opérateur ED.

Erreur n° 6

Nom	Erreur de communication CAN
Description	La communication entre le capteur radar et la platine de raccordement ED-CAN est interrompue.
Correction	Vérifier le câble de raccordement CAN. Le cas échéant, actionner le Power-On sur l'opérateur ED.

Erreur n° 7

Nom	Erreur capteur radar
Description	Un appareil (capteur radar) envoie un message d'urgence en raison d'une erreur interne. Cela s'applique à la communication bus avec capteur radar.
Correction	actionner le Power-On sur l'opérateur ED.

8 Démontage et mise au rebut

Le démontage s'effectue dans l'ordre inverse des instructions de montage.



Le produit ne doit pas être mis au rebut avec les ordures ménagères. Éliminez le produit de façon respectueuse de l'environnement, dans les centres de réception et de collecte prévus à cet effet. Respecter les réglementations nationales en vigueur applicables dans votre cas.

060591 45532/16707 - 2023-04
Copyright © dormakaba 2023



www.dormakaba.com